

# Mikroişlemci (1)

Kısa bir süre önceki kadar işçiliğine ayla koltuklar, çalışma masaları, telefon ve daktilo gibi nesneler geliyordu. Ancak hızla gelişen teknolojiyle beraber işçilerinin çehresinde de önemli değişiklikler oldu. Günümüzde, bir işçiyi en önemli işleri yazıcı, fakat hatta modelimle bir bütün oluşturan bilgisayarlar üstlendi. Küçük boyutlarına rağmen bilgisayarlar bir anlamda işçilerinin gözü kulağı oldu. Hatta bilgisayar ağları, insanların evlerinden istediği bilgiye ulaşmalarını sağladı. Hazırladığı bütün bu olayların nedeniyle bilgisayarlara olan talep hızla arttı. Ancak teknolojinin sağladığı kolaylıklar o kadar çabuk değişmeye başladı ki, satın alınan bir bilgisayar, en fazla altı ay içinde güncelliğini yitiriyordu. İşte bu baş dönüştürücü değişime beraber 386, 486 ve son olarak 'pentium' olarak bilinen bilgisayarlar geliştirildi. Bilgisayarların sınıflamalarına kullanılan bir rakamlar ya da isimler gerçekle mikroişlemciyi tanımlamaktadır. Bir mikroişlemci, bir bilgisayarın beyni olarak tanımlanabilir. Bilgisayarın gerçekleştirtiği bütün işlemler, programlanabilen bir mikroişlemci tarafından yönetilir. Modeli ne olursa olsun mikroişlemcilerin çalışma prensibi aynıdır. Bu çalışma prensibini anlamak için mikroişlemciyi oluşturan ve birlikte çalıştığı bazı önemli parçaların yapılarının bilinmesi gereklidir. Bu nedenle bu sayıda mikroişlemcilerde kullanılan temel mantıksal parçaları ve mikroişlemciinin yaratıldığı parçaların yapısını inceleyeceğiz. Gelecek sayıdaysa, mikroişlemcinin çalışma prensiplerine degeceğiz.

## İkilik Sayı Sistemi

Mikroişlemciler, gündelik hayat- ta kullandığımız ondalık sayı sistemi yerine, ikilik sayı sistemi kullanmaktadır. İkilik sayı sisteminde her hane, sıfır veya bir değerini almaktadır. Voltaj ve akım değerlerinin değişken olduğu elektronik dünyasında ikilik sayı sistemi sıfır ve bir yerine alak ve yüksek voltajla gösterilebilmektedir. Biraz açıktır olursa 0, düşük voltaj değeriyle 1 ise yüksek voltaj değeriyle modellenmektedir. Ancak bu voltaj değerleri kullanılan devrenin getirdiği kısıtlamalara uyumak zorundadır. Bu özelliğe biraz daha netlestirmek için bir sayının değilini alan devreyi ele alalım. Bu devre girişindeki 0, yani düşük voltaj değerine karşılık, çıkışında 1 değerini verir. Girişine yüksek voltaj uygulandığın-

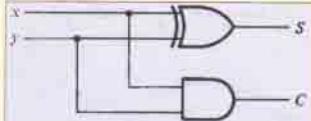
daysa, çıkışında düşük voltaj değeri gözlenir. Bu özellik devredeki bir ve- ya birkaç transistörün durum değiştirmesinden kaynaklanmaktadır. Dijital devrelerdeki transistörler genellikle ya kapalı konumdadır ya da doymuş durumdadır. Transistorların konumları, giriş voltajının belirli aralıklarla bağlı olarak değişmektedir. Burada dikkat edilmesi gereken, giriş voltajının sabit bir değerin 0 veya 1 olarak algılanamaması, voltajın belirli bir değerden düşük olmasının 0 veya başka bir değerden yüksek olmasının 1 değer olarak algılanabileceğidir. Bu değerleri devrede kullanılan elemanların özellikleri belirlemektedir.

Mikroişlemcilerde ikilik sayı sisteminin kullanılmasının en önemli avantajı bu sistem sayesinde mantık işlemlerinin gerçekleştirilebilmesinin mümkün olmasınadır. Bilindiği gibi mantık şartlı önermeler doğru veya yanlış olarak tanımlanmaktadır. Benzer şekilde ikilik sayı sisteminde 1 veya 0 değeri kullanılmaktadır. Bu nedenle sira mantıkta, doğruluğu ya da yanlışlığı bilinen önermelerin, VE, VEYA, gerektirme gibi mantık işlemlerileyi birleştirilmesiyle oluşturulan önermelerin doğruluğu ya da yanlışlığı da belirlenebilmektedir. Bu ilişkiden yola çıkarak, çeşitli mantık işlemlerinin elektronik ortamda modellenmesiyle, bu işlemlerin bileşkesi olan daha karmaşık işlemler, yani fonksiyonların tanımlanabileceğini söyleyebiliriz. Geliştirilen elektronik devreler VE, VEYA,

VE'nin degili, VEYA'mın degili, gibi birçok mantık işleminin modellenmesini sağlamıştır.

Bu mantık işlemlerinden en yaygın olarak bilinenleri VE ve VEYA'dır. VE işleminin sonucu, her iki önerme de doğru olmadığı sürece yanlışdır. Bu işlemde yanlış 0, doğruyu 1 ile eşleştirerek olursak, VE işleminin 1 sonucunu vermesi için işlemeye giren iki değişkenin de 1 olması gerektiğini görtür. 0'in düşük voltaj değeriyle, 1'in ise yüksek voltaj değeriyle gösterildiği pozitif mantığı kullanırsak, bir devrenin VE işleminin görmesi için sadece iki girişine yüksek voltaj uygulandığında, çıkışında yüksek voltaj olacağını sonucuna varınız. Bir veya birkaç transistör yarımdıyla bu tip bir devre kolayca oluşturulabilecektir. Ancak VE, VEYA gibi işlemler mantığın temel işlemeleri olmasına rağmen, VE'nin degili ve VEYA'nın degili elektronik elemanlarla daha kolay oluşturulabilmektedir. Bu nedenle bu iki temel işlem yerine elektronikte bu işlemlerin devillerinin kullanılması tercih edilmektedir.

İkilik sayı sisteminde toplama çkartma gibi herhangi bir aritmetik işlem gerçekleştirildiğinde, elde edilen sonuç yine belirli sayıda sıfır veya bir değerine sahip hanelerden oluşan bir rakamdır. Yani gerçekleştirilen işlem ne olursa olsun, sonuçta her hane ya sıfır ya da bir değerini almaktadır. Aynı durum bütün mantık işlemleri için de geçerlidir. Sonuç ya doğrudur ya da yanlışır, yani ya 0'dır ya da 1'dir. Bu nedenle çeşitli aritmetik işlemler, birkaç mantık işleminin peş peşe yada aynı anda uygulanmasıyla hesaplanabilir. Bu da, çeşitli elektronik devrelerin, matematiksel işlem yapmadır kullanılabileceğinin göstergesidir. İştenilen işlemi gerçekleştiren devrenin oluşturulması için belirli yollar izlenmektedir. Herşeyden önce fonksiyona hangi değerlerin girileceği ve hangi çıktıların alınacağını gösteren bir doğruluk tablosu yapılır. Daha sonra girdilerle çıktılar arasındaki ilişki çeşitli mantık işlemlerini yardımıyla modellenir. Çeşitli analiz yöntemleriyle mantık işlemlerinin hangi sırayla yapılacağı belirlendikten sonra elektronik devrelerin gerçekleştirilecek mantık işlemlerinin sırasına göre paralel ya da seri olarak bağlanır. Bu noktada, mikroişlemcilerin hesaplama yapmak için ne gi-



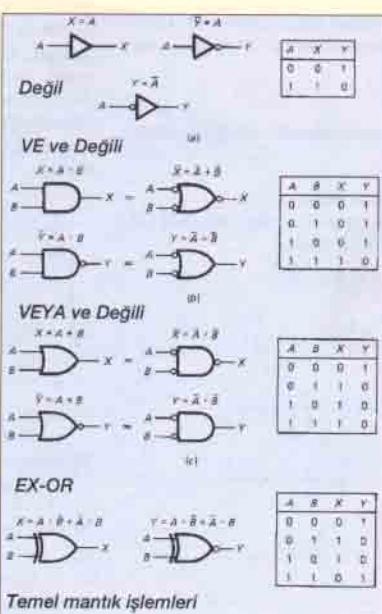
**Şekildeki devre ikilik sayı sisteminde toplama işlemini gerçekleştirmektedir. S çıkışı toplamı, C çıkışı da elde tutulanı göstermektedir. x=0, y=0 ise toplam ve elde olan sıfırdır. x=0, y=1 ken veya x=1, y=0 ken toplam 1 eldeolanı birdir. x=1, y=1 ise toplam ikiye eşit olur. Ancak ikilik sayı sisteminde bir basamak 0 ya da 1 değerini alabilir. Bu nedenle toplama sonunda toplam sıfır ve elde var 1. Bu işlem tablolandığında C'nin VE, S'in de EX-OR devreleriyle hesaplanacağı görülmüller.**

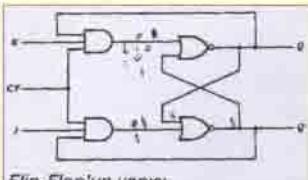
bi bir donanıma ihtiyaçları olduğu Mikroişlemcilerin diğer bir önemli fonksiyonu olan bilgi saklama işleminde de ikilik sayı sisteminin man- tığı kullanılmaktadır.

## Flip-Flop ve Akümülatör

Flip-Flop (iki durumu), çeşitli mantık devrelerinin birebirleştirilmesiyle veri saklamak için kullanılan birimlerdir. Her bir flip-flop 0 veya 1 değerini tutabilmektedir. Bir başka değişle her biri, ikilik sayı sisteminde bir haneyi akıllarında tutar. Ya da bilgisayar alanında sık sık duydugumuz bir de- gimele bir bitlik veriyi saklayabilirler. Flip-flop'ları veriyi barındırmalarının yanı sıra belirli giriş değerlerine karşılık veri üzerinde belirli işlemler gerçekleştirilebilmektedir. Örneğin bir JK flip-flop'un, J bacagına 0, K bacagına 1 girildiğinde, çıkışında 0 değeri görülür. İki bacagına da 1 girildiğinde ise 1'ye eşittir. Yani bir önceki veri 0'sa venisi 1, 1 ise yenisi 0 olur. Burada bir önceki veri kelimesi flip-flop'ların çok önemli bir özelliğini göstermektedir. Flip-flop'larda veri üzerinde hangi işlemi gerçekleştireceğini belirleyen girişlerin yanı sıra, veri üzerinde işlemi ne zaman gerçekleştirmesi gerektiğini belirleyen bir başka giriş bulunmaktadır. Saat giriş adı verilen bu bacagı kare dalga uygulanmaktadır. Kare dalganın minimum değerden maksimum değerde geçtiği anda ya da maksimum değerden minimum değerde geçtiği anda flip-flop'un barındırdığı veri üzerinde işlem yapılmaktadır. Yani flip-flop, cinsine göre kare dalganın ya pozitif kenarında ya da negatif kenarında tetiklenmektedir. Böylece veri üzerinde sadece belirli zamanlarda işlem gerçekleştirilebilmektedir.

Birden fazla flip-flop yan-yanaya getirilerek akümülatörler oluşturulur. Bu elemanlara 'register' ya da kütük de denmektedir. Akümülatör birden fazla flip-flop'dan





**Flip-Flop'un yapısı**

oluştuğundan, bir bitten daha uzun bir veriye bir kerede ulaşılmasını mümkün kılmaktadır. Bir akümlatör olusan flip-flopların hepsinin saat girişi birbirine bağlanmıştır. Böylece akümlatör tektiklendirdiğinde bütün flip-floplar aynı anda işlem yapma yeteneği kazanır. Bu, bütün flip-flopların eş zamanlı çalışmasını sağlamaktadır. Akümlatör, bir mikroişlemcinin en önemli parçalarından biridir. Mikroişlemci, hafızadaki bilgileri kendi akümlatörlerine alır. Daha sonra bu kütükdeki bilgileri kullanırlar. Bir mikroişlemde çeşitli amaçlar için kullanılan birden fazla akümlatör bulunur.

Flip-flop'lar da dolayısıyla akümlatörlerde giriş ve çıkış bacaklarının yanı sıra temizleme (reset) ve kurma (set) bacakları bulunmaktadır. Temizleme bacağı flip-flop'u 0'la, kurma bacağı ise 1 ile yüklemek için kullanılmaktadır. Akümlatörleri oluşturan flip-flop'ların bu bacakları birbirlerine bağlılarından, temizleme bacagına sinyal uygulandığında bilgi silinir. Kurma bacağı ise akümlatöre 1 değerini yükler. Bu bacaklara uygulanan sinyaller, giriş ve saat sinyallerine göre öncele sahiptir. Örneğin giriş uygulanan sinyallerin bir işlem gerçekleştirilebilmesi için flip-flopların tetiklenmesi gereklidir. Ancak temizleme veya kurma bacagına uygulanan voltaj değeri

tetiklemeyi beklemeden yanı bu sinyalin değeri ne olursa olsun işlemi gerçekleştirir.

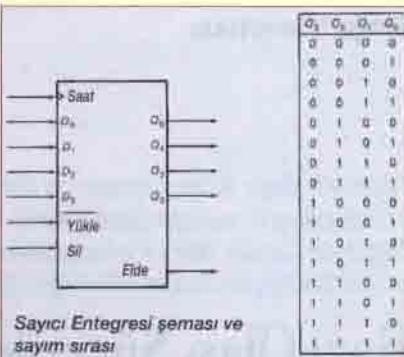
## Bellek

Mikroişlemcilerin çalışmalarında en çok kullandığı elementlerden biri bellektir. RAM ve ROM olmak üzere iki tip bellek vardır. RAM bellek, üzerinde bilgi yazılabilir ve üzerindeki bilgi okunabilen bir bellek türüdür. Ancak devreye bağlı güç kesildiğinde bu bellek üzerindeki bilgi kaybedilmiş olur. ROM tipi bellek üzerinde ise mikroişlemci tarafından hiçbir veri yazılamaz. Bu tip bellek sadece üzerindeki bilgiyi okumak için kullanılır. Fakat güç kaynağı kesilse bile bu bellek üzerinde bilgi kaybı olmaz.

Tipi ne olursa bir bellek her biri 1 byte, yanı 8 bit içeren hafıza biriminin bir araya getirilmesi olmaktadır. Bir anımda, 1 byte'lik bitimlerin oluşturduğu bir vektördür. Hiç kuşkusuz bir vektörün elemanlarının birbirinden ayrı edilmesi için bir indeks tutulmaktadır. Bellekteki her bir 1 byte'lik bilgiye de ulaşılabilmesi için de benzer bir yöntem kullanılmaktadır. Bu amaçla, bir bellek üzerinde belleğin büyüklüğine göre belirli sayıda adres bacağı bulunmaktadır. Bu bacaklara 0 ve 1 sayılarından oluşan belirli bir kombinasyonun her uygulanmasından bellekteki belirli bir veriye ulaşılır. Adres bacaklarına sadece 0 ve 1 sinyalleri uygulanabildiğinden, bir belleğin sahip olduğu 1 bytelik bilgilerin uzunluğu ikinin ka-



**Bellek Entegresinin şeması**



**Sayıci Entegresi şeması ve sayım sırası**

$D_3$	$D_2$	$D_1$	$D_0$
0	0	0	0
0	0	0	1
0	0	1	0
0	0	1	1
0	1	0	0
0	1	0	1
0	1	1	0
0	1	1	1
1	0	0	0
1	0	0	1
1	0	1	0
1	0	1	1
1	1	0	0
1	1	0	1
1	1	1	0
1	1	1	1

ti olmak zorundadır. Örneğin 32 kibitde bilgi içeren bir bellek, esasında tam olarak 32758 byte bilgi içermektedir. Bu bellek üzerindeki bütün bilgilere ulaşılabilmesi için belleğin adreslemeye kullandığı 15 (215-32768) bacak bulunur. Bu bacakları A14'ten A0'a kadar numaralarsa birinci bir byte'lik bilgiye ulaşmak için bütün bacaklara sıfır girilir. Ikinci byte'ya ulaşmak içinse A14'ten A1'e kadar bütün bacaklara 0, A0 bacagnaya 1 değeri girilmelidir. Ancak bu işlem istenilen veriye ulaşması için yeterli olmaz. Bellekler entegre devre halde üretilirler. Entegre üzerindeki belirli bir bacak entegre seçiminde kullanılır. Entegre üzerinde bir işlem yapılabilmek için bu bacaga sıfır sinyali uygulanmalıdır. Özellikle olursa bellek üzerinde bilgiye ulaşmak için entegrenin çalışması için seçme bacagına sıfır sinyali uygulanır ve ulaşmak istenen byte'ye numarası adres bacaklarına kodlanır. Bu işlem gerçekleştirildiğinde istenilen bilgi belleğin 8 bitlik (1 byte = 8 bit) çıkışı üzerinde yer alır. RAM'ler üzerinde bunlara ek olarak okumanın mı yoksa yazmanın mı yapılacağını belirleyen ayrı bir baek bulunmaktadır.

Bilgisayar dünyasında statik ve dinamik olmak üzere iki çeşit RAM bulunmaktadır. Statik RAM flip-floplarından oluşan bir matristen başka bir şey değildir. Hafızaya alınacak bilginin flip-flopların ortak girişine verilip, sadece adres bacaklarına verilen rakama göre belirlenen flip-flopların tetiklenmesi bilginin yazılması için yeterlidir. RAM'lerin diğer bir típiye dinamik bellektir. Bu tip RAM'lerde bilgi kılıçlık kondansatörler üzerinde tutulmaktadır. Ancak kondansatörler üzerinde yük zamanla boşalğı için bilgi kayipları olabilmektedir. Bu nedenle yaklaşık her iki milisaniyede bir yenilenmesi gerekmektedir. ROM belleklerin yapısı RAM'lerden daha farklıdır. ROM'ların üzerindeki bilgi donanımlarından kaynaklanmaktadır. Örneğin programlanabilir ROM'larda (PROM), her bit, beslemeye gerilimine bağlantısı koparılarak sıfır yapılabilir. Ya da bu bağlantının korumasıyla bitin 1 değerini alması sağlanır. Diğer çeşit ROM'larda EPROM ve EEPROM'da bilgi kayipları yoktur. Bu nedenle ROM'larla birlikte bir adres ve bir okuma kontrolü de olmaktadır. Bu nedenle ROM'larla birlikte bir adres ve bir okuma kontrolü de olmaktadır.

ROM'dur. Bu bellek türlerini her ikisi de elektronik olarak programlanabilmektedir. EPROM'lar kırılmayı, EEPROM'larda elektrik sinyalleri kullanılarak silinebilmektedir.

Günümüzde bir mikroişlemcinin kullandığı bellek miktarı megabytte'lerle ölçülmektedir. Hiç kuşkusuz bu ihtiyaç birden fazla belleğin yanı entegre devrenin kullanılmasını gerektirmektedir. Örneğin 4MB'lik bir bellek iki tane 2MB'lık bellek kullanılarak oluşturulur. Bu noktada entegre haldeki belleklerin hanesinin ne zaman aktif olacağı önem kazanmaktadır. Mikroişlemci, adres-bacaklama, 2MB'in altında yer alan herhangi bir veriye ulaşmak için gerekli kombinasyonu bastığında, VE'nin değilliğini gerçekleştiren bir kapı ya da başka bir dijital eleman istenilen belleğin seçme bacagına uygun değeri basar. Böylece istenilen bellek çalışmaya başlar.

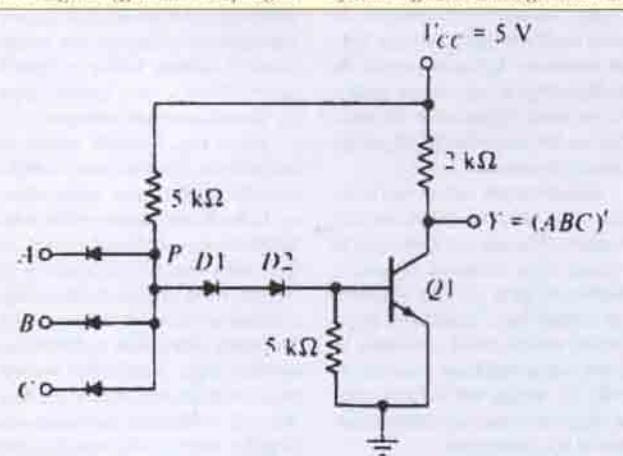
## Diger Elemanlar

Mikroişlemcilerin yapısında kullanılan önemli bir diğer parça da MUX'dur. MUX bir çıkış, 2n tane girişi ve n tane kontrolü olan bir elemandır. Basit anlamda bir MUX, 2n tane girişinden herhangi birini çıkışına bağlanmaktadır. Hangi girişin çıkışa verileceğini kontrol bacaklarına girelim değer belirlemektedir. MUX'lar çeşitli mantık devrelerinin, birleştirilmesiyle oluşturulmaktadır. Herhangi bir girişin seçilmesi olanak sağladıklarından birden fazla fonksiyonun modellenmesinde kullanılabilmektedir.

Mikroişlemcilerin yapısında yer alan önemli bir diğer eleman da sayıcılardır. Flip-floplardan oluşan bu devre, mikroişlemcisinin saat devresine üretilen pulsları sayı. Bu eleman bir mikroişlemcinin kontrol devresinde kullanılır. Sayının değeri mikroişlemcisinin yapması gereken işlerin sıralamasını belirler.

Bu yazida mikroişlemcileri oluşturan parçaların yapılarına değindik. Bir sonraki yazısında mikroişlemcilerin bu yapılan nasıl kullanıldığına ve bir programı nasıl çalıştırıldığına değineceğiz.

Kaynaklar  
Morris M.M. Digital Design, Prentice Hall, Hall Dong, 1986.



## VE'nin DEĞİLİ

Şekildeki devre VE'nin değil işlemini gerçekleştirmektedir. Girişlerden herhangi birine 0,2 voltan daha düşük bir sinyal girdiginde, sinyalin girdiği üçtek diyod akım geçirmeye başlar. Böylece P noktasındaki voltaj giriş voltagıyla diyonun üzerindeki 0,7 voltun toplamına yani 0,9 volta eşit olur. Ancak bu değer D1, D2 diyonların akım geçirmesi ve Q1 transistörünün çalışması için gerekli olan

yaklaşık 2,1 V'tan küçuktur. Bu nedenle Q1 transistörü kapalıdır ve devrenin çıkışında 5V görülmektedir. Yani çıkışta yüksek电压 görülmektedir.

Girişinin yüksek voltage uygulandığında girişteki diyonlar kapalıdır. Ancak D1 ve D2 diyonları akım geçirmektedir ve Q1 transistörü de doymuş durumdadır. Bu durumda çıkış voltage yaklaşık 0,2V değerindedir yanısıra düşük voltage değerini göstermektedir.